(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 3. Januar 2003 (03.01.2003)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 03/001646 A1

(51) Internationale Patentklassifikation7:

H02K 5/15

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/EP02/04606

(22) Internationales Anmeldedatum:

25. April 2002 (25.04.2002)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(30) Angaben zur Priorität:

101 30 118.9

WO 03/001646 A1

22. Juni 2001 (22.06.2001) Di

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): GANTER, Helmut [DE/DE]; Karlstr. 16/1, 78073 Bad Dürrheim (DE). HEIZMANN, Joachim [DE/DE]; Mozartstr. 60, 78194 Immendingen (DE). KUWERT, Oswald [DE/DE]; Am Sommerberg 8, 79336 Tutschfelden (DE). WYSK, Hans-Joachim [DE/DE]; Auf der Wanne 41, 78048 Villingen-Schwenningen (DE).

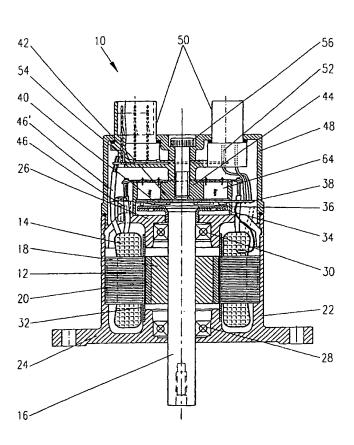
(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): MINEBEA CO., LTD. [JP/JP]; 18F Arco Tower,

1-8-1, Shimo-Meguro, Meguro-ku, Tokyo 153-0064 (JP).

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: RELAY SUPPORT DEVICE FOR AN ELECTRIC MOTOR, IN PARTICULAR FOR AN ELECTRICALLY COMMUTATED DC MOTOR

(54) Bezeichnung: RELAISTRÄGERVORRICHTUNG FÜR EINEN ELEKTROMOTOR, INSBESONDERE FÜR EINEN ELEKTRONISCH KOMMUTIERTEN GLEICHSTROMMOTOR



(57) Abstract: The invention relates to a relay support device for an electric motor for the arrangement of a number of relays on a front face of an electric motor, on which winding connectors and signal lines for the electric motor are provided. The relays serve for switching and interrupting the power supply to the motor windings. Said relay support device comprises a support component, embodied such as to extend over the front face of the electric motor and comprises at least one, preferably several chambers for housing and positioning the relays. A connecting chamber is integrated in the support component for the electrical connection of the winding connectors and the relays. A sensor board is preferably further integrated in the support component, to which the signal lines from the electric motor may be connected. High-current-carrying electronic components for controlling the motor windings of the electric motor and low-current-carrying electronic components for signal recording from the electric motor can be pre-assembled in a single component using said relay support device.

(57) Zusammenfassung: Die Erfindung betrifft eine Relaisträgervorrichtung für einen Elektromotor zur Anordnung einer Mehrzahl von Relais an einer Stirnseite des Elektromotors, an welcher Wicklungsanschlüsse und Signalleitungen des Elektromotors vorgesehen sind. Die Relais dienen zur Schaltung und Unterbrechung der Versorgung der Motorwicklungen. Die

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

WO 03/001646 A1

- (74) Anwälte: LIESEGANG, Eva usw.; Boehmert & Boehmert, Pettenkoferstr. 20-22, 80336 München (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (national): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, OM, PH, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, SL, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VN, YU, ZA, ZM, ZW.
- (84) Bestimmungsstaaten (regional): ARIPO-Patent (GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW),

eurasisches Patent (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR), OAPI-Patent (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Veröffentlicht:

mit internationalem Recherchenbericht

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

erfindungsgemässe Relaisträgervorrichtung weist ein Trägerbauteil auf, das so gestaltet ist, dass es sich über die Stirnseite des Elektromotors erstreckt und wenigstens eine, vorzugsweise mehrere Kammern zum Aufnehmen und Positionieren der Relais aufweist. In dem Trägerbauteil ist ein Anschlussrahmen zum elektrischen Anschliessen der Wicklungsanschlüsse und der Relais integriert. Vorzugsweise ist in dem Trägerbauteil ferner eine Sensorplatine integriert, an welche die Signalleitungen des Elektromotors anschliessbar sind. Mit der erfindungsgemässen Relaisträgervorrichtung ist es möglich, Starkstrom führende elektronische Komponenten zur Ansteuerung der Motorwicklung des Elektromotors sowie Schwachstrom führende elektronische Komponenten zur Signalerfassung des Elektromotors in einem einzigen Bauteil derart vorzumontieren.

Relaisträgervorrichtung für einen Elektromotor, insbesondere für einen elektronisch kommutierten Gleichstrommotor

Die Erfindung betrifft eine Relaisträgervorrichtung für einen Elektromotor, insbesondere für einen elektronisch kommutierten Gleichstrommotor, zur Anordnung einer Mehrzahl von Relais an einer Stirnseite des Elektromotors, an der Wicklungsanschlüsse und Signalleitungen des Elektromotors vorgesehen sind. Die Relais dienen insbesondere zum Schalten und Unterbrechen der Motorstromleitungen, d.h. der Versorgungsleitungen für die Statorwicklungen des Elektromotors. Die Erfindung ist auch anwendbar auf jede andere Art von elektronischen Motoren und Generatoren, welche Relais für das Schalten und Unterbrechen von Stromleitungen verwenden.

Die Erfindung betrifft im allgemeinen bürstenlose Gleichstrommotoren oder elektronisch kommutierte Gleichstrommotoren, die z.B. im Automobilbereich für Lenksysteme und andere Anwendungen, z.B. Lüfter, Klimaanlagen, Kühler etc. eingesetzt werden. Da der Gleichstrommotor in der Nähe des Verbrennungsmotors des KfZ eingesetzt wird, muß er beständig gegen extreme Temperaturen, Feuchtigkeit, Schmutz und andere Umwelteinflüssen sein. Von den Automobilherstellern werden ferner in der Regel ein niedriger ohmscher Wicklungs-Widerstand des Gesamtmotors und enge Widerstandstoleranzen sowie eine geringe Induktivität der Gesamtanordnung gefordert. Gleichstrommotoren für solche Anwendungen müssen somit robust sein und enge Fertigungstoleranzen einhalten.

Elektronisch kommutierte Gleichstrommotoren umfassen im allgemeinen einen Permanentmagneten, der auf einer Rotorwelle aufgebracht ist und in Umfangsrichtung mehrere wechselnde magnetische Pole aufweist, sowie einen Stator, der mehrere Antriebswicklungen aufweist, die mit den magnetischen Polen des Rotors in Wechselwirkung stehen. Der Gleichstrommotor ist von einem Gehäuse umschlossen, das mit einem Montageflansch zur Befestigung des Motors verbunden ist. An der Stirnseite des Gleichstrommotors, an der sich der
Wickelkopf und die elektronischen Anschlüsse für die Versorgung und Ansteuerung des
Motors befinden, ist das Gehäuse beispielsweise durch eine Verschlußkappe abgeschlossen.
Bei einem Gleichstrommotor des Standes der Technik werden die Wicklungsenden der Statorwicklungen in der Regel auf dem Wickelkopf des Stators geführt und gebündelt über einen
Kabelausgang von dem Stator weg zu einer Ansteuerelektronik geführt. Die Wicklungsenden
der Statorwicklungen des Elektromotors sind normalerweise über Relais mit Versorgungsleitungen verbunden, um diese zu schalten und zu unterbrechen. Diese Relais liegen üblicherweise auf einer eigenen Schaltelektronik-Hauptplatine innerhalb oder außerhalb des Motorgehäuses.

Darüber hinaus weist ein elektronisch kommutierter Gleichstrommotor regelmäßig eine Sensorplatine mit zugehörigen Sensorbaugruppen zur Erfassung der Drehzahl, Drehlage etc. des Elektromotors auf.

Bei den bekannten Elektromotoren besteht das Problem, daß die Positionierung und Montage der Hauptplatine für die Schaltelektronik und der Sensorplatine in richtiger Lage zum Stator des Elektromotors kritisch und arbeitsaufwendig sind.

Der Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde, eine neue Bauweise für einen Elektromotor oder einen Generator mit Relais zum Schalten und Unterbrechen von Stromleitungen anzugeben, der eine einfache Montage, insbesondere eine präzise Positionierung und Justierung der Schaltbauteile ermöglicht. Durch die Erfindung soll ein Elektromotor mit einem kompakten Aufbau insbesondere der sicherheitsrelevanten Schaltbauteile für die Ansteuerung und Versorgung der Statorwicklungen sowie der Sensorelektronik zur Erfassung von Drehzahl und Drehlage des Motors geschaffen werden.

Diese Aufgabe wird durch eine Relaisträgervorrichtung für einen Elektromotor mit den Merkmalen von Anspruch 1 sowie durch einen Elektromotor gemäß Anspruch 17 gelöst.

Die Erfindung sieht in Anspruch 1 eine Relaisträgervorrichtung für einen Elektromotor vor zur Anordnung einer Mehrzahl von Relais an einer Stirnseite des Elektromotors, an der Wicklungsanschlüsse und Signalleitungen des Elektromotors vorgesehen sind, vor. Die Relaisträgervorrichtung umfaßt ein Trägerbauteil, das so gestaltet ist, daß es sich über die Stirnseite des Elektromotors erstreckt und wenigstens eine, vorzugsweise mehrere Kammern zum Aufnehmen und Positionieren der Relais aufweist. In das Trägerbauteil ist ein Anschlußbauteil, insbesondere ein Stanzgitter zum elektronischen Anschließen der Wicklungsanschlüsse und der Relais integriert.

Die erfindungsgemäße Relaisträgervorrichtung kann mit den für die Ansteuerung des Elektromotors notwendigen Relais und dem Stanzgitter vormontiert werden, wobei die Relais in den Kammern mit der richtigen Ausrichtung vor-positioniert werden. Die Relais und das Stanzgitter werden durch das Trägerbauteil automatisch richtig zueinander ausgerichtet und können in einem automatisierten Montageverfahren, beispielsweise durch Schwallbad- oder Reflowlöten miteinander verbunden werden. Die gesamte Baugruppe kann über das Stanzgitter an die Wicklungsenden der Statorwicklungen angeschlossen werden.

Das Trägerbauteil der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung ist vorzugsweise aus einem hochtemperaturfesten Kunststoff und insbesondere als Spritzgußteil hergestellt, wobei das Stanzgitter in den Kunststoff derart eingebettet sein kann, so daß er in dem Trägerbauteil gehalten ist. Das Stanzgitter ist vorzugsweise aus Blech und insbesondere in Form eines Stanz-Biegeteils hergestellt. Diese Merkmale tragen insbesondere dazu bei, daß die Relaisträgervorrichtung kostengünstig herzustellen ist, weil sie vollautomatisch gespritzt und montiert werden kann. Die Herstellung der stromführenden Leiterbahnabschnitte in Form eines Stanzgitters hat den weiteren Vorteil, daß dadurch sichergestellt ist, daß ausreichend hohe Lastströme, bis zu 100 Ampere und mehr verarbeitet werden können. Dadurch ergibt sich eine äußerst robuste, kompakte und kostengünstig herzustellende Baugruppe, die einschließlich der Relais automatisch vormontiert und insgesamt mit dem Elektromotor und insbesondere den Wicklungsenden der Statorwicklungen verbunden werden kann.

Gemäß einer besonders bevorzugten Ausführungsform der Erfindung ist vorgesehen, daß mit dem Trägerbauteil auch eine Sensorplatine verbunden ist, an welche die Signalleitungen des Elektromotors anschließbar sind. Diese Sensorplatine kann beispielsweise Hall-Sensoren oder Meßspulen für die Erfassung der Drehzahl und Drehlage des Rotors aufweisen, wobei die von den Sensoren erzeugten drehzahl- und drehlageabhängigen Signale über die Signalleitungen aus dem Motor herausgeführt werden. Vorzugsweise ist das Stanzgitter an einer von dem Elektromotor abgewandten Außenseite des Trägerbauteils und die Sensorplatine an einer dem Stanzgitter gegenüberliegenden Innenseite des Trägerbauteils angeordnet. Besonders bevorzugt ist die Sensorplatine mit dem Trägerbauteil vergossen, wobei vorgesehen sein kann, daß das Trägerbauteil einen dicht abgeschlossenen Raum zur Aufnahme der Sensorplatine definiert. Das Vergießen dient zur Stabilisierung sowie zur Fixierung sämtlicher Komponenten und als Schutz gegen das Eindringen störender Partikel.

Hierdurch ergibt sich der weitere Vorteil, daß in ein und derselben vormontierbaren Baugruppe sowohl die Relais und die Relais-Anschlußleitungen in lead frame-Technik (Stanzgitter) als auch die Sensorplatine mit den darauf vorgesehenen Sensorbaugruppen integriert werden können. Die Erfindung schafft eine neuartige Integration der mit Schwachstrom (< 1 Ampere) betriebenen Motorlogik und -sensorik und der Starkstrom (im Bereich von bis zu 100 Ampere) führenden Schaltbauteile. Dadurch wird die Montage des Elektromotors mit der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung weiter vereinfacht. Neben den Relais und ihren Anschlußleitungen kann auch die gesamte Sensorik in dem Trägerbauteil vor-positioniert und justiert werden, so daß bei der Montage des Elektromotors nur noch die Relaisträgervorrichtung mit den Relais, dem Stanzgitter und der Sensorplatine darin relativ zu dem Stator des Motors positioniert und angebracht werden muß.

Dies wird erfindungsgemäß dadurch erreicht, daß das Trägerbauteil an der Stirnseite des Elektromotors dreh- und damit justierbar angeordnet werden kann. Vorzugsweise weist das Trägerbauteil hierzu von seinem Umfang abstehende Laschen zur Befestigung an der Stirnseite des Elektromotors auf. Die Laschen können beispielsweise mit Langlöchern ausgebildet sein, so daß das Trägerbauteil auf die Stirnseite des Elektromotors aufgesetzt und zur Feinjustierung in einem begrenzten Winkel verdreht werden kann.

WO 03/001646 PCT/EP02/04606 5

In dem Trägerbauteil sind, wie bereits erwähnt, vorzugsweise Relais vormontiert. Diese können ebenso wie die Sensorplatine mit dem Trägerbauteil vergossen sein. Durch das Vergießen der einzelnen Komponenten in dem Trägerbauteil sowie durch das Vorsehen eines dicht abgeschlossenen Raums zur Aufnahme der Sensorplatine in dem Trägerbauteil wird sichergestellt, daß die einzelnen Komponenten in der Relaisträgervorrichtung gegen das Eindringen von Fremdkörpern, Feuchtigkeit oder dergleichen geschützt und vibrationsfest aufgenommen sind.

Die präzise Positionierung der Schaltrelais und des Stanzgitters relativ zu den Wicklungsanschlüssen der Statorwicklungen ist wichtig, um die Wicklungsenden der Statorwicklungen in gewünschter Lage und mit geringen Widerstandstoleranzen an die Relais anschließen zu können. Die Sensorplatine mit den zugehörigen Sensorbaugruppen, wie Hall-Elemente, Meßspulen oder dergleichen, muß relativ zu dem Stator und dem Rotor des Elektromotors präzise positioniert und justiert werden, um Drehzahl und Drehlage des Motors richtig bestimmen zu können. Die Integration der Sensorplatine in das Trägerbauteil macht dies problemlos möglich.

Bei einer bevorzugten Realisierung der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung weist das Trägerbauteil zwei bis neun Kammern und insbesondere drei oder sechs Kammern zum Aufnehmen von Relais zur Ansteuerung eines dreiphasigen Elektromotors auf. Um das Stanzgitter lagerichtig in das Trägerbauteil zu integrieren, weist dieses vorzugsweise Vertiefungen zur Positionierung und seitlichen Isolierung des Stanzgitters auf.

Die Erfindung ist im folgenden anhand bevorzugter Ausführungsformen mit Bezug auf die Zeichnungen näher erläutert. In den Figuren zeigen:

- Fig. 1 eine Schnittdarstellung durch einen Elektromotor mit einer Relaisträgervorrichtung gemäß der Erfindung;
- Fig. 2 eine Schnittdarstellung der Relaisträgervorrichtung gemäß einer Ausführungsform der Erfindung, die in den Elektromotor der Fig. 1 eingesetzt wird;
- Fig. 3 eine Draufsicht auf die Relaisträgervorrichtung gemäß der Erfindung;

- Fig. 4 eine Draufsicht auf ein Stanzgitter für eine Relaisträgervorrichtung gemäß der Erfindung; und
- Fig. 5 eine Draufsicht auf die Relaisträgervorrichtung gemäß der Erfindung, in welche das Stanzgitter und die Sensorplatine eingebaut sind.

Fig. 1 zeigt eine Schnittdarstellung eines elektronisch kommutierten Gleichstrommotors gemäß der Erfindung, der insbesondere im Automobilbereich und dort beispielsweise für Lenksysteme eingesetzt werden kann. Der Gleichstrommotor, der allgemein mit 10 bezeichnet ist, weist einen Stator mit einem Statorblechpaket 12 und Statorwicklungen 14 auf. Innerhalb des Stators ist ein Rotor mit einer Rotorwelle 16, einem Eisenrückschlußring 18, der auf der Rotorwelle 16 sitzt, und einem Permanentmagneten 20, welcher segmentiert oder als Ring ausgebildet ist, angeordnet.

Stator und Rotor sind von einem Gehäuse 22 umschlossen, das an einer Stirnseite durch einen Montageflansch 24 und an der gegenüberliegenden Stirnseite durch einen Flansch 26 abgeschlossen ist, wobei auf der Seite des Montageflansches 24 die Rotorwelle 16 herausgeführt ist und auf der Seite des Flansches 26 Signalleitungen 52 und Wicklungsanschlüsse 46, 46' des Motors liegen.

Die Rotorwelle 16 ist in den Flanschen 24 und 26 über Lager 28 und 30, z.B. Wälz- oder Gleitlager, insbesondere Kugellager, drehbar gelagert und gehalten.

Bei der gezeigten Ausführungsform kann konzentrisch zwischen der Statorbaugruppe 22, 12 und der Rotorbaugruppe 16, 18, 20 eine feststehende Hülse 32 vorgesehen sein, die den Rotor umschließt und das Eindringen von Fremdkörpern in die Rotorbaugruppe verhindert.

Ein Gleichstrommotor, der eine ähnliche Bauweise wie der Gleichstrommotor der Fig. 1 aufweist, ist mit weiteren Einzelheiten in den deutschen Patentanmeldungen 100 34 302.3 und 100 51 403.0 beschrieben, auf die Bezug genommen wird. Es sei betont, daß die erfindungsgemäße Relaisträgervorrichtung auch in Verbindung mit jeder anderen bekannten oder noch

zu entwickelnden Art eines Gleichstrommotors sowie in Generatoren eingesetzt werden kann. Die in Fig. 1 dargestellte Ausführungsform soll lediglich als Beispiel dienen.

Auf der Rotorwelle 16 des in Fig. 1 gezeigten Gleichstrommotors ist eine Haltevorrichtung 34 montiert, auf ein Magnetring 36 aufgebracht ist. Der Haltevorrichtung 34 und dem Magnetring 36 gegenüberliegend und parallel zu diesen ist eine Sensorplatine 38 angeordnet, auf deren dem Magnetring 36 zugewandten Seiten Spulen 40 und Hall-Elemente oder andere Sensorbauteile sitzen. Auf der von dem Magnetring 36 abgewandten Rückseite der Sensorplatine 38 befindet sich eine Eisenrückschlußkomponente 42. Die Anordnung der Sensorplatine ist unten mit weiteren Einzelheiten näher beschrieben.

Wie aus Fig. 1 ersichtlich, drehen sich die Haltevorrichtung 34 und der darauf angeordnete Ringmagnet 36 zusammen mit der Rotorwelle 16, während die Sensorplatine 38 mit den darauf angeordneten Spulen 40, Hall-Elementen etc. feststehend ist, so daß bei Drehung der Rotorwelle 16 in folge der Relativbewegung zwischen dem Ringmagneten 36 und der Sensorplatine 38 drehstellungsbezogene Signale in den Spulen 40, Hall-Elementen oder anderen Sensorelementen entstehen. Der Fachmann wird ohne weiteres erkennen, daß es für die Funktionsweise der Sensorik entscheidend ist, daß die Sensorplatine relativ zu der Haltevorrichtung 34 und den darauf angeordneten Ringmagneten präzise positioniert ist. Bei einer anderen Ausführungsform der Erfindung kann die Sensorplatine 38 auch unmittelbar mit dem Pernanentmagneten 20 zusammenwirken, um drehstellungsbezogene Signale zu erzeugen.

Wie Fig. 1 zeigt, ist die Sensorplatine 38 an der dem Elektromotor zugewandten Innenseite eines Trägerbauteils 44 einer Relaisträgervorrichtung angebracht. In dem Trägerbauteil 44 der Relaisträgervorrichtung sind Relais 64 montiert, welche mit Wicklungsenden 46 der Statorwicklungen 14 verbunden sind, wie unten mit weiteren Einzelheiten beschrieben ist.

Der in Fig. 1 gezeigte Gleichstrommotor wird durch einen Gehäusedeckel 48 abgeschlossen, der integrierte Buchsen/Steckerbauteile 50 aufweist, die mit den Signalleitungen 42 bzw. den Wicklungsenden 46' der Statorwicklungen 14 über eine Anschlußvorrichtung 54 verbunden sind.

Der Gehäusedeckel 48 wird über eine Zentrumsschraube 56, geeignete Schnappverbindungen und/oder Verkleben am Relaisträger 44 in seiner Position gehalten.

Wie erläutert, kann die erfindungsgemäße Relaisträgervorrichtung auch mit anderen Arten von Gleichstrommotoren oder Generatoren eingesetzt werden, wobei insbesondere die Gestaltung des Gehäuses 22 und des Gehäusedeckels 24, die Anordnung und Führung der verschiedenen elektronischen Komponenten innerhalb des Gehäusedeckels 48 sowie die Gestaltung des Rotors und des Stators auf jede denkbare und bekannte Weise ausgeführt sein kann.

Wie in Fig. 1 gezeigt, ist die Relaisträgervorrichtung am Stirnende der Rotor-Stator-Einheit angeordnet und hält die Relais 64 sowie die Sensorplatine 38 relativ zu dem Stator in ihrer Position, wobei die Wicklungsenden 46 der Statorwicklungen sowie die Signalleitungen 52 mit den in der Relaisträgervorrichtung gehaltenen Komponenten verbunden sind.

Die erfindungsgemäße Relaisträgervorrichtung dient, wie oben erläutert, zur lagegenauen Positionierung und Halterung der Schaltrelais 64 und der Sensorplatine 38. Die Sensorelektronik hat die Funktion, den optimalen Schaltzeitpunkt für die Statorwicklungen 14 für den Rechts- und Linkslauf des Gleichstrommotors einzustellen. Bei der bevorzugten Ausführungsform der Erfindung, die einen dreiphasigen, elektronisch kommutierten Gleichstrommotor betrifft, trennt sie gezielt den Sternpunkt des Motors auf, um die Statorwicklung nach Bedarf zu schalten und zu unterbrechen. Die Relais 64 dienen zum Stromlosschalten der Wicklungen im Störfall.

Eine Ausführungsform der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung 60 ist in Fig. 2 in vergrößertem Maßstab dargestellt. Sie umfaßt ein Trägerbauteil 44, das vorzugsweise aus einem hochtemperaturfesten Kunststoff gespritzt ist und mehrere exzentrisch angeordnete Kammern 66, bei der bevorzugten Ausführungsform sechs Kammern, zur lagerichtigen Positionierung und vibrationsfesten Halterung der Relais 64 aufweist.

Die Relaisträgervorrichtung 60 weist bei einer bevorzugten Ausführungsform eine zentrale Bohrung 74 mit einem Innengewinde 80 auf, so daß sie beispielsweise mittels der in Fig. 1 gezeigten Zentrumsschraube 56 befestigt werden kann. Auch andere Arten der Befestigung

der Relaisträgervorrichtung, z. B. durch direktes Verschrauben, Kleben oder dergleichen, liegen im Bereich der Erfindung.

In dem Trägerbauteil 44 ist ein Hohlraum 68 ausgespart, der zum Aufnehmen der Sensorplatine 38 dient, wobei die Platine 38 in dem Hohlraum 68 vergossen werden kann, um sie gegen das Eindringen von Fremdkörpern, Feuchtigkeit oder dergleichen zu schützen. Auf der Sensorplatine 38 sind (Fig. 1; in Fig. 2 nicht gezeigt) Sensorbauteile, wie Meßspulen, Hall-Sensoren oder dergleichen angeordnet, welche mit dem Ringmagneten 36 auf dem sich mit der Rotorwelle 16 drehenden Trägerbauteil 34 zusammenwirken, um ein drehstellungsbezogene Signale zu erzeugen. Auf der Rückseite der Sensorplatine 38 kann ein Eisenrückschlußelement 42 vorgesehen sein. Die Sensorplatine und ihre Funktion sind mit weiteren Einzelheiten in der parallelen Patentanmeldung "Vorrichtung zur Erzeugung eines drehzahlabhängigen Signals für einen Elektromotor, insbesondere für einen elektronisch kommutierten Gleichstrommotor" derselben Anmelderin mit demselben Anmeldetag beschrieben, auf die Bezug genommen wird.

Bei dem Zusammenbau der Relaisträgervorrichtung mit der Sensorplatine 38 wird zunächst das Eisenrückschlußelement 42 in den Hohlraum 68 eingelegt. Danach wird die Sensorplatine 38, mit den elektronischen Baugruppen darauf (die beispielsweise in PCB-, SMD- oder MID-Technik ausgeführt sein können.) in den Hohlraum 68 eingeführt, wobei bei der gezeigten Ausführungsform die Sensorplatine 38 eine Verlängerung 39 zum Anschließen der Signalleitungen 52 aufweist und in dem Trägerbauteil 44 ein Schlitz 76 zur lagerichtigen Positionierung der Sensorplatine 38 vorgesehen ist. Das Eisenrückschlußelement 42 kann auch auf der Sensorplatine 38 vorinstalliert werden.

Das Leiterbahnbild der Sensorplatine 38 zum Anschließen der entsprechenden Bauelemente kann bei einer abgewandelten Ausführungsform auch unmittelbar auf ein Eisenrückschlußelement aufgebracht werden, auf das vorher eine flächige Isolationsschicht aufgetragen wurde. Bei noch einer anderen Ausführungsform kann die Sensorplatine aus einem Substrat hergestellt sein, in das ein Eisenrückschlußelement integriert ist.

Auf der dem Elektromotor abgewandten Außenseite des Trägerbauteils 44 der Relaisträgervorrichtung 60, welche der Sensorplatine 38 gegenüberliegt, ist ein Stanzgitter 70 in das Trägerbauteil 44 eingefügt.

Das Stanzgitter 70 ist gemäß einer bevorzugten Ausführungsform der Erfindung als Stanzblechteil hergestellt, wie am besten aus Fig. 4 erkennbar ist. Das Stanzgitter 70 weist Leiterbahnabschnitte 82 auf, welche über Verbindungsstege 83 zusammen gehalten sind. An den Leiterbahnabschnitten sind Bohrungen 84 zum Anschließen der Relais 64 und anderer elektronischer Bauteile für die Ansteuerung des Motors sowie Kontaktschlitze 86 zum Anschließen der Wicklungsenden 46' der Statorwicklungen 14 vorgesehen. An seinem Außenumfang weist das Stanzgitter 70 einen Ring oder Ringabschnitte 88 auf, welche über Stege 89 mit Leiterbahnabschnitten 82 verbunden sind. Der Ring bzw. die Ringabschnitte 88 dienen als Montagehilfe, welche später in einem Stanzvorgang entfernt werden kann.

Das Stanzgitter 70 kann mit dem Trägerbauteil 44 auf verschiedene Weise verbunden werden.

Bei einer ersten Ausführungsform der Erfindung wird zunächst das einteilige, zusammenhängende Stanzgitter 70 hergestellt, in dem die einzelnen Leiterbahnabschnitte 82 über die Verbindungsstege 83 miteinander verbunden sind. Das Stanzgitter 70 ist von einem Ring oder Ringabschnitten 88 umgeben, die über weitere Stege 89 mit den Leiterbahnabschnitten 82 verbunden sind und als Montagehilfe dienen.

Das Stanzgitter 70 wird in eine Spritzgußform eingelegt und durch Umspritzen zumindest teilweise in Kunststoff eingebettet. Beim Spritzvorgang bleiben die Anschlüsse im Bereich der Bohrungen 84 und Kontaktschlitze 86 frei, wobei insgesamt ein flächiges Metall-Kunststoffverbundteil entsteht.

Anschließend werden die Verbindungsstege 83 zwischen den einzelnen Leiterbahnabschnitten 82, vorzugsweise durch ein Stanzvorgang, entfernt, so daß ein gewünschtes Leiterbahnlayout zurückbleibt. Die Festigkeit und der Zusammenhalt des gesamten Metall-Kunststoffverbundteiles wird durch den Kunststoff, in den das Stanzgitter 70 eingebettet ist, gewährleistet.

Auch das eigentliche Trägerbauteil 44 wird durch Spritzgießen mit seinen Kammern 66 für die Relais 64 und dem Hohlraum 68 für die Sensorplatine 38 hergestellt.

Die Relaisträgervorrichtung wird dann in einem Endmontagevorgang komplettiert, indem die Relais 64 in die Kammern 66 des Trägerbauteils 44 eingelegt werden und das in den Kunststoff eingebettete Stanzgitter 70, mit den freigestanzten Leiterbahnabschnitten 82, auf das Trägerbauteil 44 aufgebracht wird. Die Montagehilfe 88 wird vorzugsweise vor dem Zusammenbringen des Stanzgitters 70 und des Trägerbauteils 44 entfernt. Anschließend werden die elektrischen Verbindungen zwischen den Relaisanschlüssen und den entsprechenden Leiterbahnabschnitten 82 durch Löten, Schweißen oder dergleichen hergestellt; das Eisenrückschlüßelement 42 und die bestückte Sensorplatine 38 werden in dem Trägerbauteil 44 montiert.

Bei einer weiteren Ausführungsform des erfindungsgemäßen Trägerbauteils wird das Stanzgitter 70 auf gleiche Weise wie bei der ersten beschriebenen Ausführungsform und wie in Figur 4 gezeigt hergestellt. Dieses Stanzgitter 70 wird in eine Spritzgußform für das Trägerbauteil 44 eingelegt und mit Kunststoff umspritzt, wobei das Stanzgitter 70 dadurch zumindest teilweise in den Kunststoff eingebettet wird. Bei dem Spritzvorgang werden somit gleichzeitig das Stanzgitter 70 mit dem Trägerbauteil 44 verbunden und die Kammern 66 und der Hohlraum 68 des Trägerbauteils 44 ausgeformt. Anschließend werden wie bei der ersten Ausführungsform die Verbindungsstege 83 und 89 entfernt, so daß die Leiterbahnabschnitte 82 mit dem gewünschten Leiterbahnlayout zurückbleiben. Auch die anschließende Komplettierung der Relaisträgervorrichtung 44 mit Relais 64, Eisenrückschlußelement 42 und Sensorplatine 38 erfolgt dann wie bei der ersten Ausführungsform.

Bei einer nochmals abgewandelten Ausführungsvariante der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung wird das Stanzgitter 70 mit Kunststoff umspritzt, um ein Metall-Kunststoffverbundteil wie bei der ersten Ausführungsform herzustellen. Vor der Verbindung des umspritzten Stanzgitters 70 mit dem Trägerbauteil 44 wird das Stanzgitter 70 jedoch zunächst mit den Relais 64 bestückt. Die Relais werden mit den entsprechenden Leiterbahnabschnitten 82 elektrisch verbunden, z.B. mittels Löten, Schweißen oder dergleichen, und das mit den Relais 64 bestückte Stanzgitter 70 (d.h. das bestückte Metall-Kunststoffverbundteil)

wird an dem Trägerbauteil 44 montiert. Das Eisenrückschlußelement 42 und die bestückte Sensorplatine 38 werden wie bei der ersten und der zweiten Ausführungsform montiert.

Bei schließlich noch einer weiteren, vierten Ausführungsform des erfindungsgemäßen Trägerbauteils ist die Stirnfläche des Trägerbauteils 44 mit einer an die Gestalt des Stanzgitters 70 angepaßten Struktur versehen, so daß das Stanzgitter 70 paßgenau in die Stirnfläche des Trägerbauteils 44 eingelegt werden kann. Hierzu wird das Stanzgitter 70 mit den Leiterbahnabschnitten 82, den Verbindungsstege 83 und der Montagehilfe 88, wie in Figur 4 gezeigt, hergestellt, jedoch nicht mit Kunststoff umspritzt. Das Trägerbauteil 44 wird durch Spritzgießen mit dem gewünschten Profil hergestellt. Das Stanzgitter 70 wird in der strukturierten Stirnfläche des Trägerbauteils 44 formschlüssig gehalten, wobei hierfür beispielsweise mittels Ultraschall eingeformte Zapfen, Stege oder dergleichen vorgesehen sein können. Nach dem Verbinden des Stanzgitters 70 mit dem Trägerbauteil 44 werden die Verbindungsstege 83 und 89 entfernt, die Relais 64 montiert, die elektrischen Verbindungen hergestellt und das Eisenrückschlußelement 42 sowie die bestückte Sensorplatine 38, wie bei den vorhergehenden Ausführungsformen, montiert. Zusätzlich zu der formschlüssigen Verbindung von Stanzgitter 70 und Trägerbauteil 44 kann das Stanzgitter 70 auch mit dem Trägerbauteil 44 verklebt werden.

Fig. 3 zeigt eine Draufsicht auf eine Ausführungsform des Trägerbauteils 44 der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung, bei der sechs Kammern 66 zur Aufnahme von Relais exzentrisch, gleichmäßig auf dem Umfang des Trägerbauteils 44 verteilt angeordnet sind. Diese Anordnung der Kammern 66 für die Relais eignet sich insbesondere zur Ansteuerung eines elektronisch kommutierten dreiphasigen Gleichstrommotors, wie er in Fig. 1 gezeigt ist. Die Relais werden insbesondere im Sternpunkt eines solchen Motors zur gezielten Ansteuerung und Unterbrechung der Motorphasen angeordnet, so daß bei Störungen die Motorströme unterbrochen werden und der Motor kein Drehmoment erzeugt.

Der Fachmann kann jede andere geeignete Anzahl von Relaiskammern abhängig von der beabsichtigten Anwendung und Ausführungsform des Elektromotors oder Generators konzipieren. Das Trägerbauteil kann zusätzlich weitere Bauelemente der Ansteuerschaltung des Elektromotors, wie Dioden, aufnehmen. Ebenfalls in Fig. 3 zu erkennen sind drei Laschen 72, welche am Umfang des Trägerbauteils 44 vorgesehen sind, um dieses mit dem Elektromotor, beispielsweise mittels Schrauben zu verbinden, wie in den Figuren 1 und 2 zu erkennen ist. Zusätzlich kann die Relaisträgervorrichtung 60 über die in Figur 1 gezeigte Zentrumsschraube 56, das Innengewinde 80 oder auf jede andere geeignete Weise an dem Motor bzw. dem Motorgehäuse befestigt werden.

Fig. 5 zeigt in Draufsicht eine weitere Ausführungsform der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung 60, wobei in Fig. 4 sowohl das in das Trägerbauteil 44 eingelegte Stanzgitter 70 als auch die Sensorplatine 38 (strichpunktiert) und die Relais 64 zu erkennen sind. In den von dem Trägerbauteil 44 nach außen abstehenden Laschen 72 ist jeweils ein Langloch 78 ausgebildet, das es ermöglicht, die Relaisträgervorrichtung 60 bei der Verbindung mit dem Elektromotor drehbar zu justieren, um eine ideale Ausrichtung der Relais und der Sensorik zu der Rotor-Stator-Baugruppe des Motors zu erreichen.

Die erfindungsgemäße Relaisträgervorrichtung ermöglicht die Schaffung einer vollautomatisch herstellbaren und vormontierbaren Baugruppe, welche die Sensorschaltung, die kleine Signalströme führt, mit der Versorgungs- und Ansteuerschaltung des Elektromotors, in der sehr große Lastströme auftreten können, kombiniert. Die Herstellung dieser Baugruppe ist äußerst kostengünstig, unter anderem weil als Stanzgitter für die Relais und weiteren Bauelemente der Ansteuerschaltung ein eingespritztes Stanzgitter verwendet werden kann und die Baugruppe in einem automatisierten Montage- und Lötprozeß herstellbar ist. Durch die Möglichkeit der Automatisierung erhöht sich auch die Funktionssicherheit der gesamten Baugruppe.

Mit der erfindungsgemäßen Relaisträgervorrichtung wird ferner eine hochgenaue Positionierung und Justierung der Sensorbauteile zu den korrespondierenden Komponenten des Motors möglich, und zwar hinsichtlich der Winkellage und minimaler axialer Toleranzen. Sämtliche Sensorbauteile sowie die Ansteuerelektronik können in der Relaisträgervorrichtung vormontiert werden und sind nach Abschluß der Montage und Justierung der Relaisträgervorrichtung auf dem Motor richtig positioniert. Insbesondere das Vorsehen der Langlöcher 74 in den Laschen 72 ermöglicht eine Feinjustierung der Relaisträgervorrichtung auf dem Motor. Die genaue Positionierung in axialer und radialer Richtung der Sensorplatine zu den rotierenden Magneten ist entscheidend, um reproduzierbare drehzahlabhängige Signale zu erzeugen. Die

axiale Ausrichtung hat insbesondere Bedeutung für den Arbeitsluftspalt zwischen den Hall-Elementen und Spulen auf der Platine und den sich drehenden Magneten. Die Anordnung und Verschaltung der exzentrisch angeordneten Relais zu den Wicklungsenden der Statorwicklungen ist im Hinblick auf symmetrische Widerstände innerhalb der verschiedenen Phasen der Motorwicklungen und enge Widerstandstoleranzen von Bedeutung. Durch die erfindungsgemäße Relaisträgervorrichtung wird eine kompakte Baugruppe geschaffen, die diesen Anforderungen genügt.

Durch Ausgießen des Trägerbauteils 44 der Relaisträgervorrichtung 60 und insbesondere des Hohlraums für die Sensorplatine ergibt sich eine besonders robuste, partikelsichere Baugruppe, die vibrationsbeständig ist.

Die in der vorstehenden Beschreibung, den Figuren und den Ansprüchen offenbarten Merkmale können sowohl einzeln als auch in beliebiger Kombination für die Realisierung der Erfindung in ihren verschiedenen Ausgestaltungen von Bedeutung sein.

Patentansprüche:

- 1. Relaisträgervorrichtung für einen Elektromotor (10) zur Anordnung einer Mehrzahl von Relais (64) an einer Stirnseite des Elektromotors, an welcher Wicklungsanschlüsse (46) und Signalleitungen (52) des Elektromotors vorgesehen sind, mit einem Trägerbauteil (44), das so gestaltet ist, daß es sich über die Stirnseite des Elektromotors erstreckt und wenigstens eine Kammer (66) zum Aufnehmen und Positionieren der Relais (64) aufweist, und einem Anschlußbauteil (70) zum elektrischen Anschließen der Wicklungsanschlüsse (46) und der Relais (64), das in das Trägerbauteil (44) integriert ist.
- 2. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 1, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Trägerbauteil (70) aus einem hochtemperaturfesten Kunststoff hergestellt ist.
- 3. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 1 oder 2, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Trägerbauteil (44) mittels Spritzgießen aus Kunststoff hergestellt ist und das Anschlußbauteil (70) von Kunststoff umspritzt ist.
- 4. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 1, 2 oder 3, dadurch gekennzeich net, daß das Anschlußbauteil (70) aus Blech hergestellt ist.
- 5. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 4, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Anschlußbauteil (70) in Form eines Stanz-Blechteils, insbesondere als Stanzgitter, hergestellt ist.
- 6. Relaisträgervorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Trägerbauteil (44) und das Anschlußbauteil (70) zentrisch zu einer Rotorwelle (16) des Elektromotors (10) anbringbar sind.
- 7. Relaisträgervorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß eine Sensorplatine (38), an welche die Signalleitungen (52) des Elektromotors anschließbar sind, mit dem Trägerbauteil (44) verbunden ist.
- 8. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 7, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß der Anschlußbauteil (70) an einer von dem Elektromotor (10) abgewandten Außenseite des Trägerbauteils (44) angeordnet und die Sensorplatine (38) an einer Innenseite des Trägerbauteils (44) angeordnet ist.

- 9. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 7 oder 8, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß die Sensorplatine (38) mit dem Trägerbauteil (44) vergossen ist.
- 10. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 7, 8 oder 9, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Trägerbauteil (44) einen dicht abgeschlossenen Raum (66) zur Aufnahme der Sensorplatine (38) vorsieht.
- 11. Relaisträgervorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Trägerbauteil (44) an der Stirnseite des Elektromotors drehbar justierbar anbringbar ist.
- 12. Relaisträgervorrichtung Anspruch 11, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Trägerbauteil (44) von seinem Umfang abstehende Laschen (72) zum Befestigen des Trägerbauteils (44) an der Stirnseite des Elektromotors aufweist.
- 13. Relaisträgervorrichtung nach Anspruch 12, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß in den Laschen (72) Langlöcher (78) ausgebildet sind.
- 14. Relaisträgervorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß in dem Trägerbauteil (44) Relais (64) montiert sind.
- 15. Relaisträgervorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß in dem Trägerbauteil (44) zwei bis neun Kammern (66) und insbesondere drei oder sechs Kammern (66) zum Aufnehmen von Relais (64) vorgesehen sind.
- 16. Relaisträgervorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch g e k e n n z e i c h n e t, daß das Trägerbauteil (44) Vertiefungen zur Positionierung und seitlichen Isolierung des Anschlußbauteils (70) aufweist.
- 17. Elektromotor, insbesondere Gleichstrommotor mit einer Relaisträgervorrichtung (60) nach einem der vorangehenden Ansprüche.

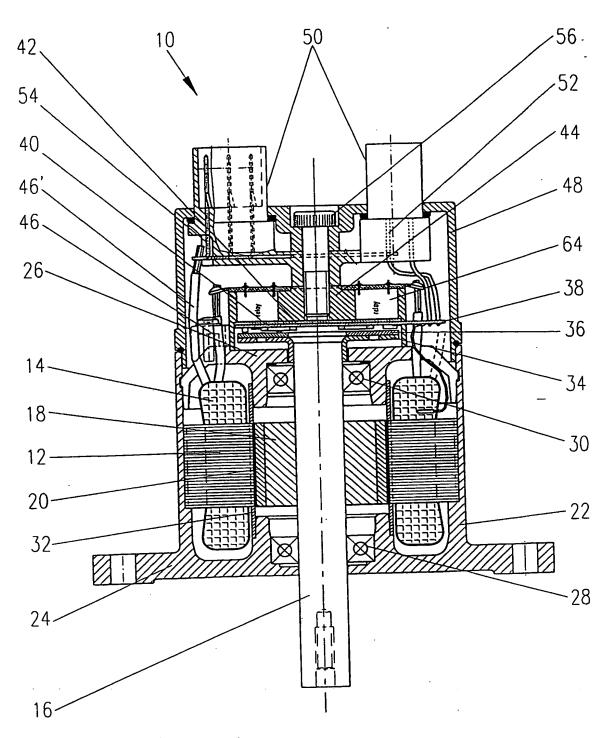


Fig. 1

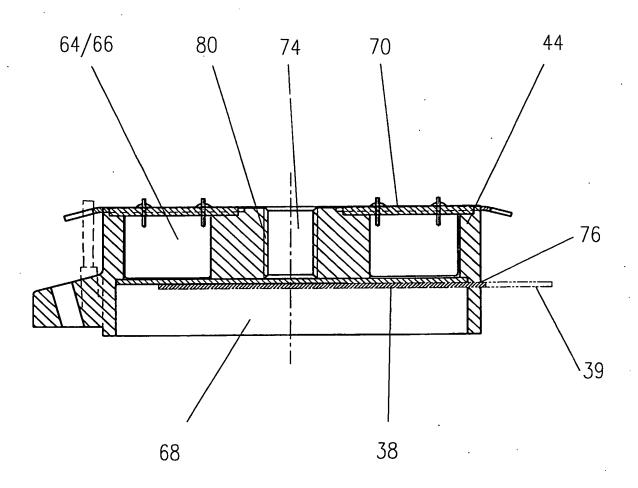


Fig. 2

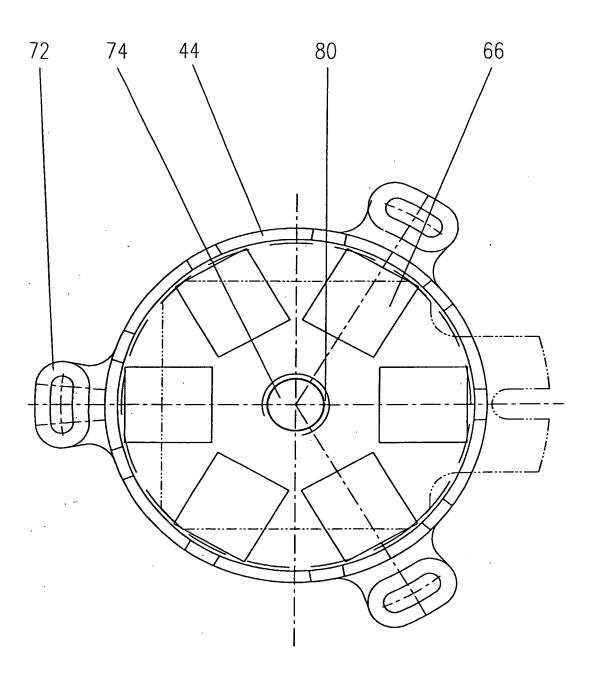


Fig. 3 .

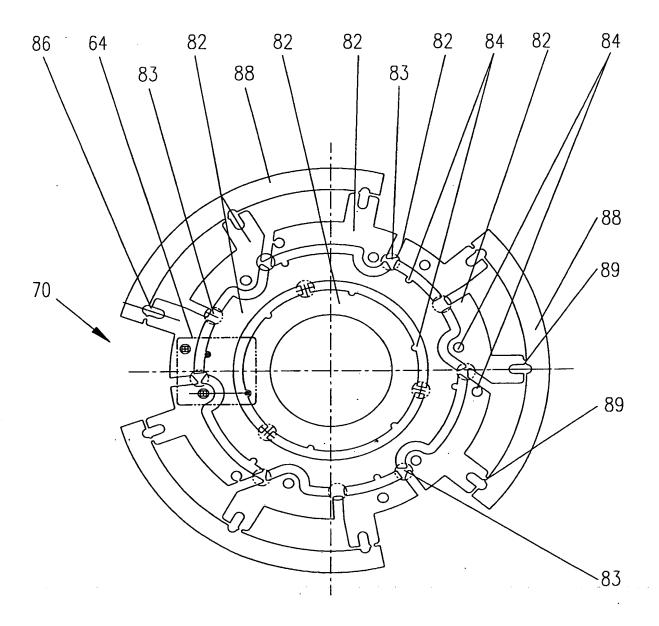


Fig. 4

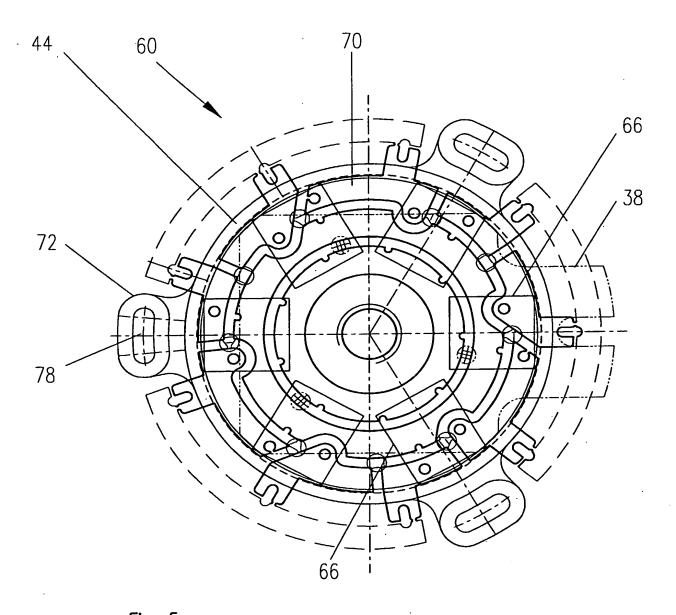


Fig. 5

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

II Ional Application No

			101/21 02/01000
A. CLASSI IPC 7	FICATION OF SUBJECT MATTER H02K5/15		
According to	o International Patent Classification (IPC) or to both national classifica	ation and IPC	
	SEARCHED		
Minimum do IPC 7	cumentation searched (classification system followed by classification HO2K	on symbols)	
Documental	ion searched other than minimum documentation to the extent that s	uch documents are inclu	ided in the fields searched
Electronic d	ata base consulted during the international search (name of data bas	se and, where practical,	search terms used)
EPO-In	ternal, WPI Data		
C. DOCUMI	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the rela	evant passages	Relevant to claim No.
X	US 4 695 735 A (TALLIS JR JOHN R 22 September 1987 (1987-09-22)	ET AL)	1
Y	column 5, line 58 -column 6, line figures 1,7,8	31;	2-6
X	US 2 777 963 A (KUNTZ WILLIAM H) 15 January 1957 (1957-01-15) column 2, line 6 -column 2, line figure 1	29;	1
X	US 4 205 246 A (SCHROEDER GEORGE 27 May 1980 (1980-05-27) column 3, line 6 -column 3, line figure 1		1
Y	US 5 127 440 A (MAAS JOACHIM ET 7 July 1992 (1992–07–07) abstract; figures 7,8	AL)	2-6
X Furti	ner documents are listed in the continuation of box C.	X Patent family r	nembers are listed in annex.
° Special ca	tegories of cited documents:	*T* later document muhi	Ished after the International filing date
consid "E" earlier o	ont defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance document but published on or after the International	or priority date and cited to understand invention *X* document of particu	not in conflict with the application but the principle or theory underlying the lar relevance; the claimed invention
which i	nt which may throw doubts on priority claim(s) or	involve an inventiv "Y" document of particu	red novel or cannot be considered to estep when the document is taken alone lar relevance; the claimed invention red to involve an inventive step when the
other r "P" docume	ent published prior to the international filing date but	ments, such combi in the art.	ined with one or more other such docu- ination being obvious to a person skilled of the same patent family
			he international search report
	O September 2002	11/10/2	
	nailing address of the ISA	Authorized officer	
· vente dig il	European Patent Office, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo ni, Fax: (+31-70) 340-3016	Kugler,	D

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

It Ional Application No PCI/EP 02/04606

Calegory °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	US 5 821 663 A (WALTHER BERND ET AL) 13 October 1998 (1998-10-13) abstract	2-6
		
-		
	·	
		•
		·
		1

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

nformation on patent family members

II ional Application No rci/EP 02/04606

Patent document cited in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
US 4695735	Α	22-09-1987	CA	1285978 A1	09-07-1991
US 2777963	Α	15-01-1957	NONE		
US 4205246	Α	27-05-1980	CA	1097717 A1	17-03-1981
US 5127440	A	07-07-1992	DE DE DE WO EP JP US	3742320 A1 3813140 A1 3813141 A1 3881880 D1 8905746 A1 0350504 A1 2625228 B2 5152322 A	22-06-1989 02-11-1989 02-11-1989 22-07-1993 29-06-1989 17-01-1990 02-07-1997 06-10-1992
US 5821663	A	13-10-1998	DE DE WO EP ES JP	4412319 A1 59505657 D1 9528029 A1 0755584 A1 2129819 T3 9511897 T	12-10-1995 20-05-1999 19-10-1995 29-01-1997 16-06-1999 25-11-1997

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

ionales Aktenzeichen

			FC1/EP 02/04606
A. KLASSI	FIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES		
IPK 7	H02K5/15		
	ternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Kla	ssifikation und der IPK	
	RCHIERTE GEBIETE nter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbo	ole)	
IPK 7	H02K		
		_	
Recherchie	te aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, so	oweit diese unter die recl	herchierten Gebiete fallen
	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (N	lame der Datenbank un	d evtl. verwendete Suchbegriffe)
EPO-In	ternal, WPI Data		
<u> </u>			
C. ALS WE	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angab	e der in Betracht komme	enden Teile Betr. Anspruch Nr.
Kalegorie	Dezeroniung der Veronenmentung, Sowen entordenda unter Angab	e der in betracht komme	Bell. Alapidar N.
x	US 4 695 735 A (TALLIS JR JOHN R	ET AL)	1
	22. September 1987 (1987-09-22)		
Y	Spalte 5, Zeile 58 —Spalte 6, Zei Abbildungen 1,7,8	le 31;	2-6
X	US 2 777 963 A (KUNTZ WILLIAM H) 15. Januar 1957 (1957–01–15)		1
	Spalte 2, Zeile 6 -Spalte 2, Zeil	e 29;	
	Abbildung 1		
χ	US 4 205 246 A (SCHROEDER GEORGE	H ET AL)	1
}	27. Mai 1980 (1980-05-27) Spalte 3, Zeile 6 -Spalte 3, Zeil	0 17.	
	Abbildung 1	e 17,	
_Y	US 5 127 440 A (MAAS JOACHIM ET	Δ1.)	2-6
'	7. Juli 1992 (1992-07-07)	AL)	2 0
	Zusammenfassung; Abbildungen 7,8		
		·/- -	
	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu	Siobo Antono	Potoetfornillo
entne	ehmen	X Siehe Anhang	
'A' Veröffei	ntlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert,	oder dem Prioritätse	hung, die nach dem internationalen Anmeldedatum datum veröffentlicht worden ist und mit der ollidiert, sondem nur zum Verständnis des der
'E' ätteres	icht als besonders bedeutsam anzusehen ist Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen		eliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden
L Veröffer	ntlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zwelfelhaft er-	kann allein aufgrund	n besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung d dieser Veröffentlichung inicht als neu oder auf
andere	en zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer en im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden er die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie	"Y" Veröffentlichung von	keit beruhend betrachtet werden i besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung
ausget		werden, wenn die V	irfinderischer Tätigkeit beruhend befrachtet /eröffentlichung mit einer oder mehreren anderen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und
eine B "P" Veröffer	enutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht ntlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach	diese Verbindung fü	ür einen Fachmann nahellegend ist e Mitglied derselben Patentfamille ist
	eanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist Abschlusses der internationalen Recherche		internationalen Recherchenberichts
		44.44	
3	O. September 2002	11/10/2	002
Name und P	Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2	Bevollmächtigter Be	ediensteter
	NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,	Kualon	n
	Fax: (+31-70) 340-3016	Kugler,	U

Formblatt PCT/ISA/210 (Blatt 2) (Juli 1992)

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

li lonales Aktenzeichen rui/EP 02/04606

	ng) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	Bols Apparach No.
Kategorie* I	Bezeichnung der Veröttentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	US 5 821 663 A (WALTHER BERND ET AL) 13. Oktober 1998 (1998-10-13) Zusammenfassung	2-6
	•	

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentli

n, die zur selben Patentfamilie gehören

II nales Aktenzeichen

	echerchenbericht rtes Patentdokume	∍nt	Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
US	4695735	Α	22-09-1987	CA	1285978 A1	09-07-1991
US	2777963	Α	15-01-1957	KEINE		
US	4205246	Α	27-05-1980	CA	1097717 A1	17-03-1981
US	5127440	A	07-07-1992	DE DE DE DE WO EP JP US	3742320 A1 3813140 A1 3813141 A1 3881880 D1 8905746 A1 0350504 A1 2625228 B2 5152322 A	22-06-1989 02-11-1989 02-11-1989 22-07-1993 29-06-1989 17-01-1990 02-07-1997 06-10-1992
US	5821663	Α	13-10-1998	DE DE WO EP ES JP	4412319 A1 59505657 D1 9528029 A1 0755584 A1 2129819 T3 9511897 T	12-10-1995 20-05-1999 19-10-1995 29-01-1997 16-06-1999 25-11-1997